

Wielkości magnetostrykcyjne (magnetomechaniczne). Oznaczenia i jednostki spotykane w literaturze i ich związek z wielkościami w układzie MKSAzr

Nazwa wielkości	Definicja wielkości	Jednostka w MKSAzr	Równa jest jednostkom	Wielkości	Źródło
Współczynnik sprzężenia magnetomechanicznego	$k = \sqrt{\frac{E_{przew.}}{E_{całk.}}}$	1	1	k	[4], [5], [6], [7], [8], [9], [10], [11], [12], [13], [14] [22], [23], [24], [25], [33], [35], [39], [42], 43, [46]
				K	[17], [37], [44], [46]
				k_o, k_A	[40], [41]
			100%	k	[26], [27], [34]
				K	[36]
				k_c	[21]
Współczynnik indukcji naprężeniowej (czułość naprężeń, współczynnik magnetostrykcji odwracalnej)	$d = \left(\frac{\partial \varepsilon}{\partial H}\right)_\sigma = \left(\frac{\partial B}{\partial \sigma}\right)_H$	1 Wb/N	1 Wb/N	d	[4], [5], [6], [8], [9], [25], [33]
				p	[39]
				β	[15]
			$10^3 \text{ Gs} \cdot \text{cm}^2/\text{dyn}$	$4 \pi d_o$	[40], [41],
				A	[10], [17], [22], [23], [24], [35], [42]
				$4 \pi \left(\frac{\partial J}{\partial \sigma}\right)$	[2]
				$4 \pi \frac{1}{l} \frac{\Delta l}{\Delta H}$	[35]
				$4 \pi \frac{1}{l} \frac{\Delta l}{\Delta H}$	[2]
			$10^3 \frac{1}{\text{Oe}}$	$4 \pi \frac{1}{l} \frac{dl}{dH}$	[3], [35]
				$4 \pi \left(\frac{\partial \lambda}{\partial H}\right)_\sigma$	[2]
				A	[3]
			$9,81 \cdot 10^{10} \text{ Gs} \cdot \text{mm}^2/\text{kG}$		
Współczynnik naprężeń polowych (wsp. indukcji odkształceniowej)	$e = -\left(\frac{\partial \varepsilon}{\partial B}\right)_\sigma = -\left(\frac{\partial H}{\partial \sigma}\right)_B$	1 Wb/m ²	1 Wb/m ²	e	[4], [25]
			10^4 Gs	$-\gamma$	[15]
			$10^4 \frac{\text{dyn}}{\text{cm}^2 \text{Oe}}$	$4 \pi \lambda$	[1]
				$4 \pi \mu \lambda$	[42]
				$4 \pi \mu_r \lambda$	[11], [12], [34],
				$\approx 4 \pi \mu' \lambda$	[42]
Współczynnik odkształceń indukcyjnych	$g = \left(\frac{\partial \varepsilon}{\partial B}\right)_\sigma = -\left(\frac{\partial H}{\partial \sigma}\right)_B$	1 m ² /Wb	1 m ² /Wb	g	[4]*), [25],
				$-\delta$	[15],
				β	[21]
				$\Delta(\Delta l/l)/\Delta B$	[34] [35]
			$10^{-4} 1/\text{Gs}$	$1/l \cdot \Delta l/\Delta B$	[3]
				$A/4 \pi \mu_r$	[3]
Stała magnetostrykcji	$h = -\left(\frac{\partial \sigma}{\partial B}\right)_\varepsilon = -\left(\frac{\partial H}{\partial \varepsilon}\right)_B$	1 N/Wb	1 N/Wb lub $1 \frac{\text{N}}{\text{m}^2} / \frac{\text{Wb}}{\text{m}^2}$	h	[4]*), [8], [25]
				A	[21]
				$-\alpha$	[15]
			$10^{-3} \text{ dyn/cm}^2 \text{Gs}$	h	[8], [22], [23], [24],
				λ	[10], [11], [12], [13], [14], [17], [32], [34], [35], [37], [42], [46]
				$-\kappa/4 \pi$	[44]
				$K/4 \pi$	[34]
				$-\mathbf{b}$	[44]
				Γ	[26]*), [27]*)

*) Wielkości określone przy stałym J . Dokładna wartość można wyznaczyć z zależności podanych w tablicy 6.